

EVENO

DEMANDEZ PLUS A VOS OUVERTURES

NOTICE DE PROGRAMMATION MOTEUR OXIMO RTS POUR EVENO BOX

❖ SOMMAIRE :

1- Réglage du moteur.

- 1-1 *Mémorisation de l'émetteur.*
- 1-2 *Vérification du sens de rotation.*
- 1-3 *Réglage moteur suivant configuration du volet.*
 - 1-3.1 *Réglage moteur pour un volet avec verrous autos et avec butées.*
 - 1-3.2 *Réglage moteur pour un volet avec verrous autos et sans butées.*
 - 1-3.3 *Réglage moteur pour un volet avec attaches sangles et avec butées.*
 - 1-3.4 *Réglage moteur pour un volet avec attaches sangles et sans butées.*
- 1-4 *Validation du réglage moteur.*

2- Programmation de la position favorite « MY ».

- 2-1 *Enregistrement de la position favorite.*
- 2-2 *Commander la position favorite.*
- 2-3 *Suppression de la position favorite.*

3- Ajout / Suppression d'un émetteur dans la mémoire du moteur.

- 3-1 *Ajout d'un émetteur.*
- 3-2 *Suppression d'un émetteur.*

4- Effacement complet de la mémoire du moteur « Double Coupure ».

MOTEUR OXIMO RTS

1- Réglage du moteur :

1-1 Mémorisation de l'émetteur.

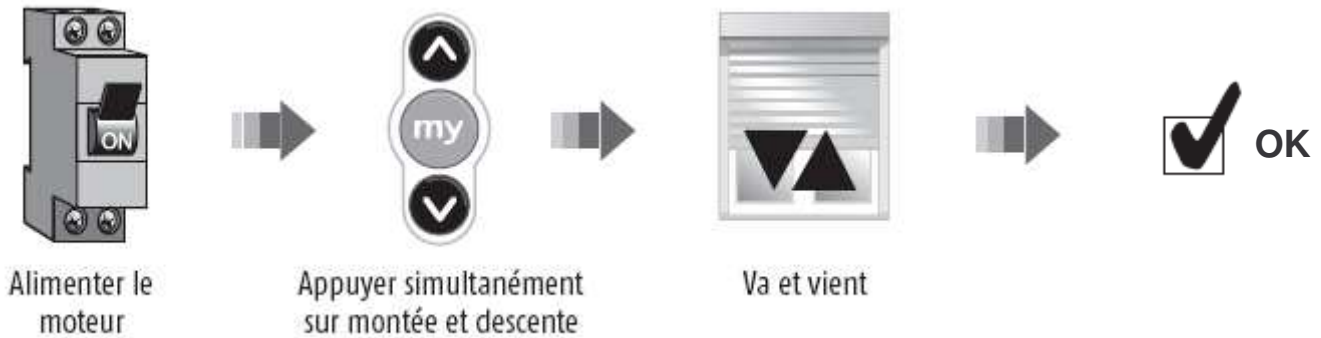


Télis 1 RTS

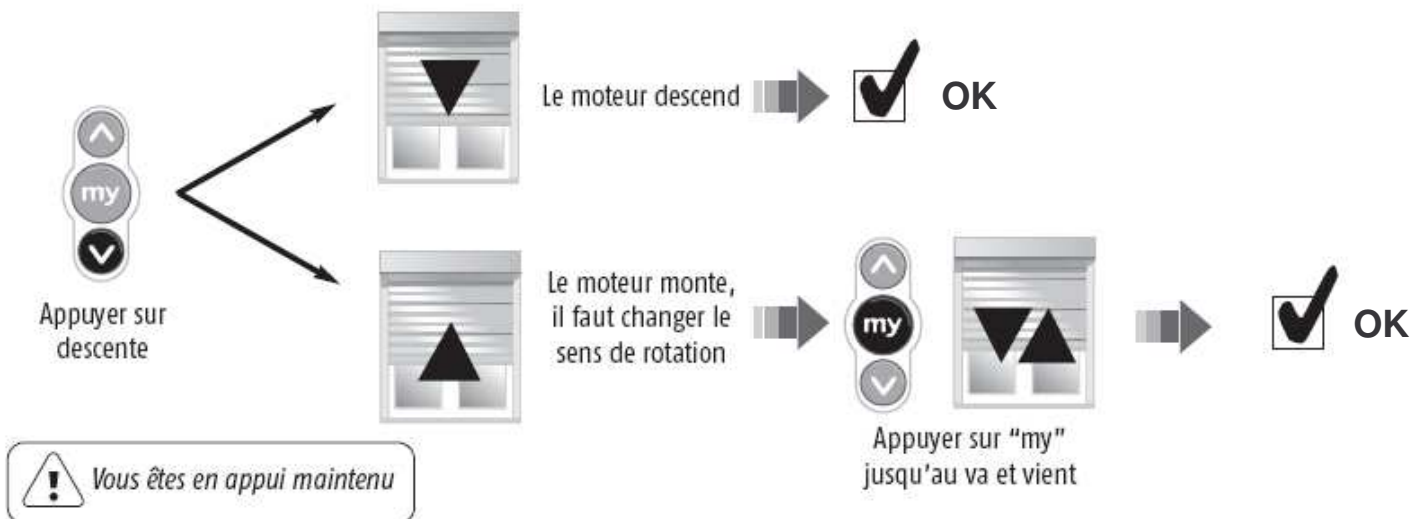
Les réglages s'effectuent avec un émetteur de type Télis 1 RTS.



Un seul moteur non programmé doit être alimenté à la fois.



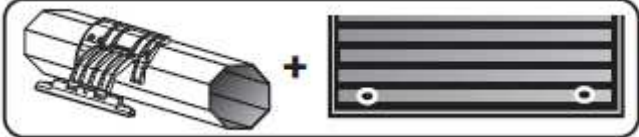
1-2 Vérification du sens de rotation.




MOTEUR OXIMO RTS

1-3 Réglage moteur suivant configuration du volet.

1-3.1 Réglage moteur pour un volet avec verrous autos et butées




Attaches rigides (verrous) + butées :
réglage automatique




Appuyer sur montée et descente jusqu'au va et vient

→



3 s
Appuyer sur "my" jusqu'au va et vient

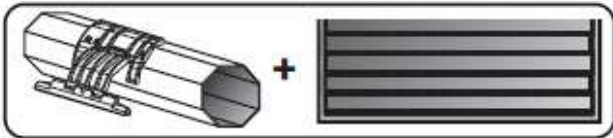
=




→

Passer à l'étape 1-4

1-3.2 Réglage moteur pour un volet avec verrous autos et sans butées




Attaches rigides (verrous) + sans butées :
réglage de la fin de course haute uniquement




Appui maintenu jusqu'à la position haute souhaitée

→




0,5 s
Appuyer sur "my" et descente, le moteur descend

→




Le moteur s'arrête à la fin de course basse sur effort

→



3 s
Appuyer sur "my" jusqu'au va et vient

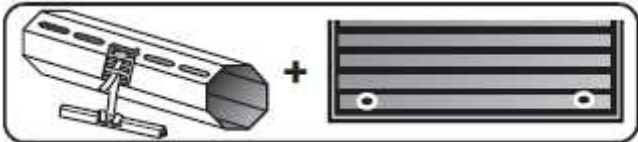
=




→

Passer à l'étape 1-4

1-3.3 Réglage moteur pour un volet avec attaches sangles et butées




Sangles + butées : réglage de la fin de course basse uniquement




Appui maintenu jusqu'à la position basse souhaitée

→




0,5 s
Appuyer sur "my" et montée, le moteur monte

→




Le moteur s'arrête à la fin de course haute sur effort

→



3 s
Appuyer sur "my" jusqu'au va et vient

=

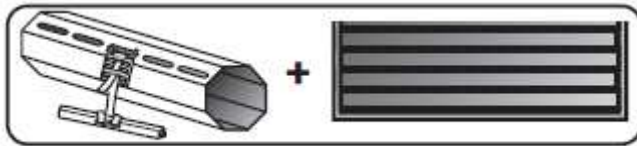


→

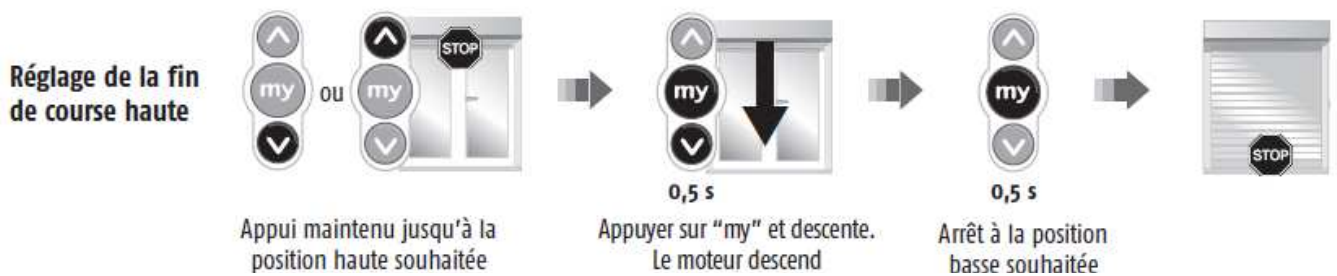
Passer à l'étape 1-4

MOTEUR OXIMO RTS

1-3.4 Réglage moteur pour un volet avec attaches sangles et sans butées



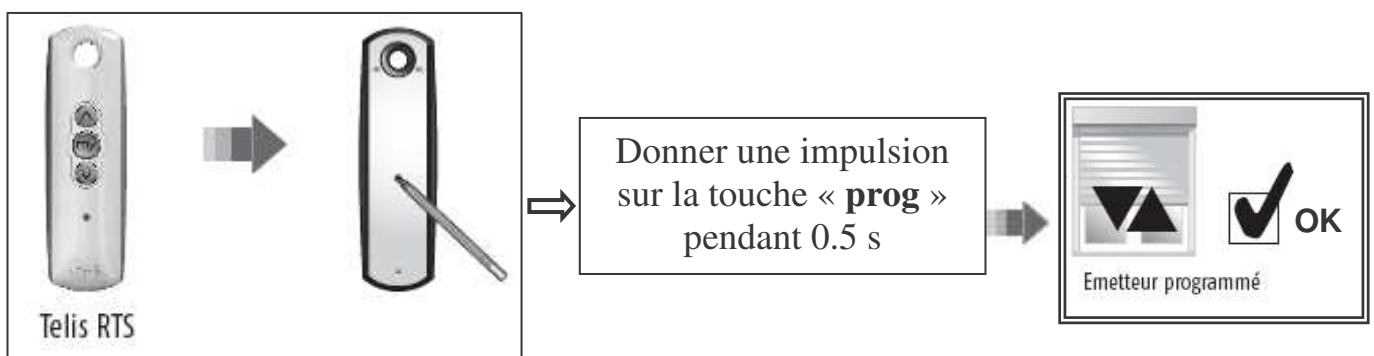
Sangles + sans butées : réglage de la fin de course haute et basse



Réglage de la fin de course basse



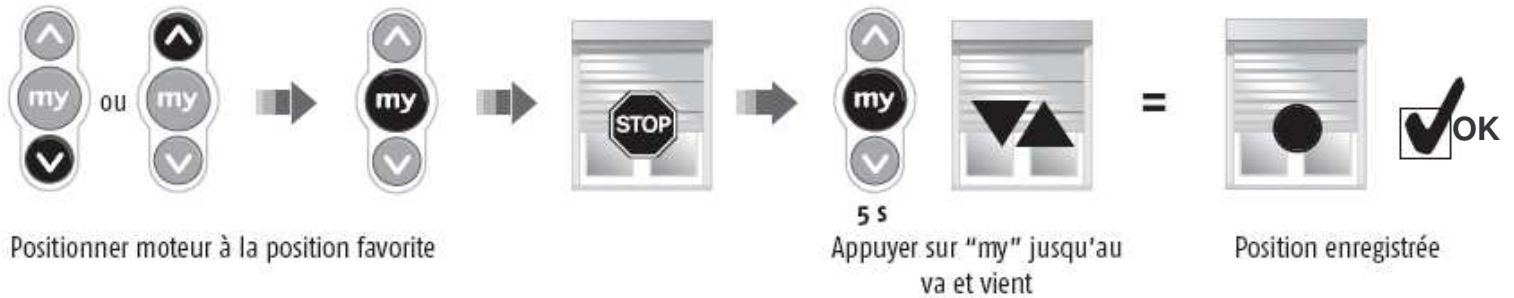
1-4 Validation du réglage moteur



MOTEUR OXIMO RTS

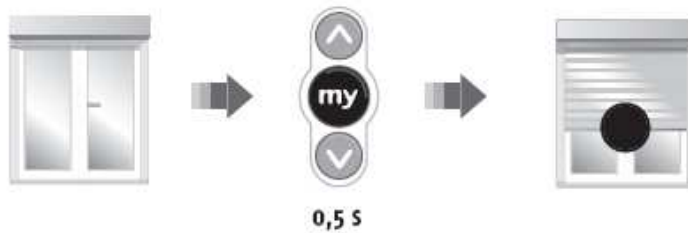
2- Programmation de la position favorite « MY » :

2-1 Enregistrement de la position favorite.



2-2 Commander la position favorite.

Quelle que soit la position du store ou du volet roulant, il suffit d'appuyer sur "my" (store ou volet roulant à l'arrêt) pour atteindre la position favorite.



2-3 Suppression de la position favorite.

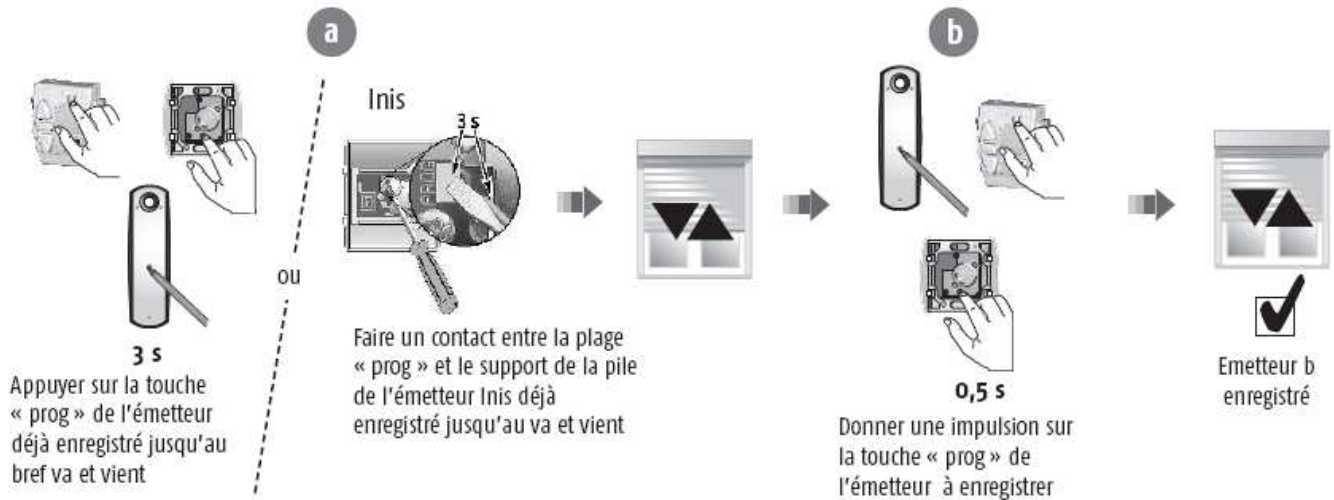


MOTEUR OXIMO RTS

3- Ajout / Suppression d'un émetteur dans la mémoire du moteur :

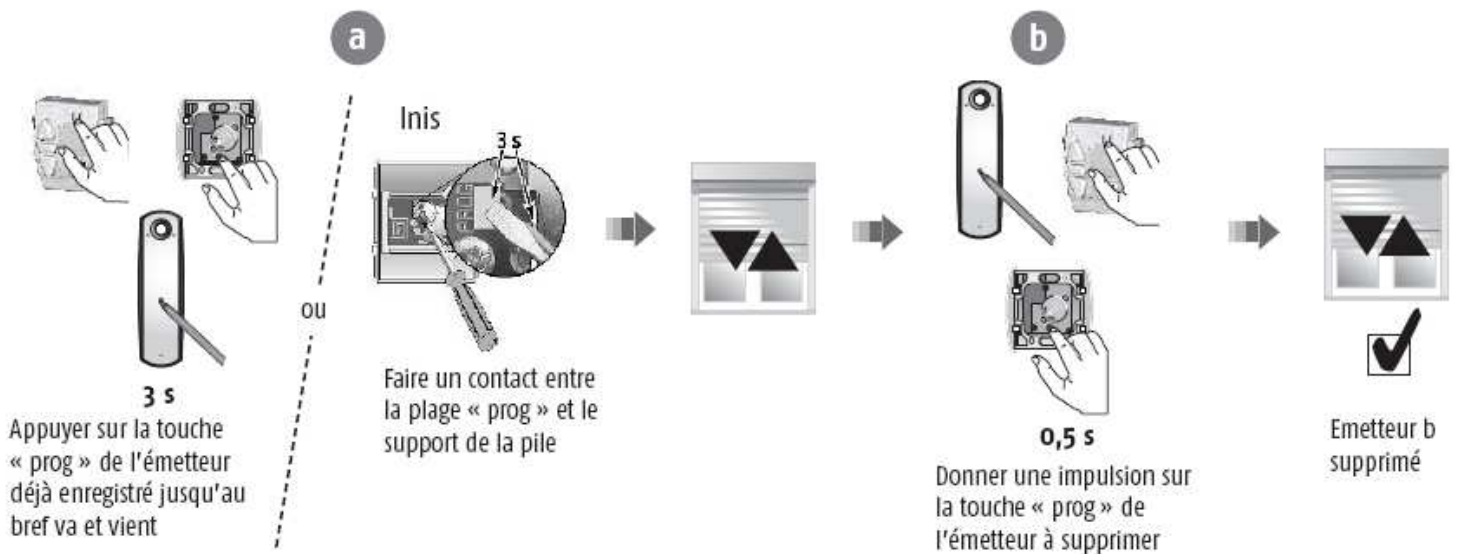
3-1 Ajout d'un émetteur.

Exemple : **a** est déjà en mémoire, on souhaite enregistrer un émetteur **b**



3-2 Suppression d'un émetteur.

Exemple : **a** et **b** sont déjà enregistrés dans la mémoire, on souhaite supprimer **b**



4- Effacement complet de la mémoire du moteur « Méthode double coupure » :



Double coupure à effectuer seulement sur le moteur concerné.

